

**Muudatusettepanek 9/rev**  
**Beatrix von Storch**  
 fraktsiooni EFDD nimel

**Raport**  
**Mady Delvaux**  
 Robotikat käsitlevad tsiviilõigusnormid  
 2015/2103(INL)

A8-0005/2017

**Resolutsiooni ettepanek**  
**Punkt 1**

*Resolutsiooni ettepanek*

1. kutsub komisjoni üles esitama ettepanekut **küberfüüsikaliste süsteemide, autonoomsete süsteemide, arukate autonoomsete robotite ja nende alamkategoriate ühtse ELi määratluse** kohta, võttes arvesse järgmisi aruka roboti tunnuseid:

- *autonoomsuse omandamine sensorite kaudu ja/või oma keskkonnaga andmeid vahetades (vastastikune seotus) ning nende andmete vahetamine ja analüüsimine;*
- *iseõppimine kogemuste ja interaktsiooni abil (valikuline kriteerium);*
- *mingisugunegi füüsiline tugi;*
- *oma käitumise ja tegevuse kohandamine vastavalt keskkonnale;*
- *bioloogilise elu puudumine;*

*Muudatusettepanek*

1. kutsub komisjoni üles esitama ettepanekut **järgmiste ühtsete ELi määratluste** kohta:

- *tehisintellekt on arvutisüsteem, mis suudab osaliselt simuleerida inimese kognitiivseid toiminguid, nagu õppimine ja probleemide lahendamine;*
- *robotid on programmeeritud arvutijuhitavad füüsilised masinad, mis suudavad automaatselt sooritada keerukaid füüsiliste toimingute seeriaid;*
- *küberfüüsikalised süsteemid on tehnilised süsteemid, mis lähtuvad ja sõltuvad arvutialgoritmide ja füüsiliste komponentide sujuvast integreerimisest;*
- *autonoomsed süsteemid on füüsilised süsteemid, millel on sisemine energiaallikas või -allikad, mis võimaldab neil toimida, ilma et nad sõltuksid ühest või mitmest välisest energiaallikast;*
- *isejuhtivad süsteemid on programmeeritud arvutijuhitavad süsteemid, kus füüsilised andurid edastavad süsteemi kohaliku füüsilise keskkonna ja asendi kohta teavet süsteemi*

*kontrollijale ja mis suudavad kontrollida ja suunata füüsilisi isegenereruvaid liikumisi (nihkeid) ilma inimese sekkumiseta;*

*– arukad robotid on autonoomsed robotid, millel on füüsilised andurid, sealhulgas kaamerad, mis skaneerivad kohalikku füüsilist ümbrust ja annavad robotile geolokalisatsioonandmeid, kusjuures andmesalvestusfunktsioon (õppimine) on seotud programmeeritud võimega oma käitumist ja tegevust vastavalt muuta, võttes arvesse nii keskkonnaandmeid kui ka roboti enda salvestatud andmete ajalugu;*

*– humanoidrobotid on robotid, millel on osaliselt või täielikult inimkeha meenutav füüsiline välimus;*

Or. en

10.2.2017

A8-0005/10/rev

**Muudatusettepanek 10/rev**  
**Beatrix von Storch**  
fraktsiooni EFDD nimel

**Raport**  
**Mady Delvaux**  
Robootikat käsitlevad tsiviilõigusnormid  
2015/2103(INL)

**A8-0005/2017**

**Resolutsiooni ettepanek**  
**Alapealkiri enne punkti 36**

*Resolutsiooni ettepanek*

*Muudatusettepanek*

Inimeste „parandamine“ *ja täiustamine*

Inimeste „parandamine“

Or. en

